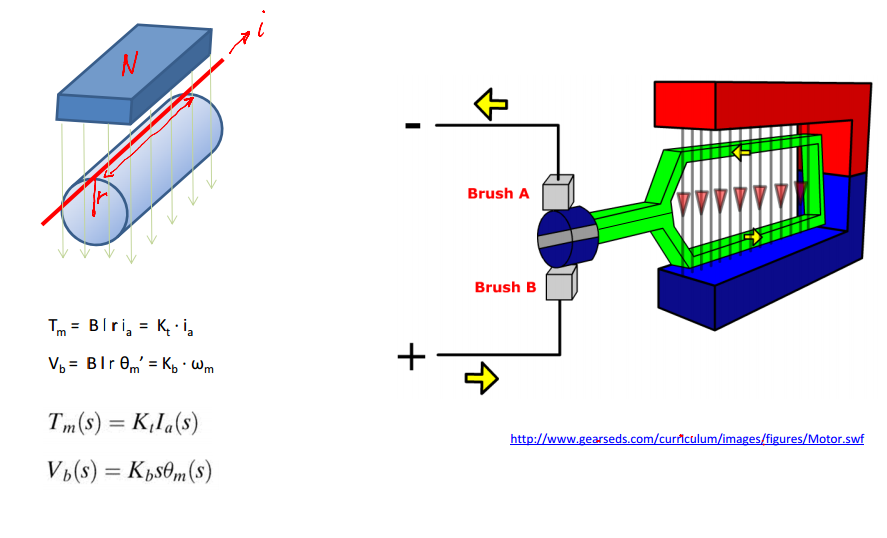
# Øvelse 2 Disposition

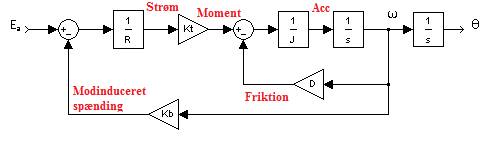
## Formål

Forståelsen af motor teori

Bestemme modellen af DC motor

Tachometer

## Motor teori



Stationær tilstand ligninger

Tegn DC motor med forsyning, motor og back EMF

Type 0 system, 1. orden system

## Målling

Step input

* Stationær fejl
* Rise time – pol
* K værdi når vi er i stationær tilstand

Frekvens sweep

* 3dB frekvensen